

ZCC Pick&Place Interface Option

zund cut center

Pick&Place Interface Option permet au Zünd Cut Center – ZCC de piloter un robot. Le prélèvement, le tri et la dépose des pièces découpées s'effectuent ainsi de façon totalement automatique.

Pick&Place Interface Option permet de communiquer directement avec un robot par l'intermédiaire du logiciel de commande Zünd Cut Center – ZCC. Pour ce faire, on utilise un protocole TCP Modbus, avec en tant que maître, l'interface de l'API du robot. Zünd n'offrant pas directement de solution de robotisation, le robot doit être fourni par un tiers. Pour ce faire, il faut prendre en consi-

dération que le robot nécessite une portée suffisante ainsi que d'un API maître avec une interface Modbus. La configuration de la zone de mémoire de l'API est basée sur les spécifications des interfaces Zünd. En outre, il faut s'assurer du respect de tous les aspects de la sécurité comme la sécurité de commande, la grille, le rideau lumineux, la connexion du robot aux circuits de commutation d'urgence

du cutter, l'homologation CE et les autres certifications, etc. Grâce à Pick&Place Interface Option, la dépose et le prélèvement de pièces sont totalement automatisés. Les emplacements ou les conteneurs de dépose peuvent ainsi être définis de façon personnalisée. Les paramètres nécessaires sont importés à partir des métadonnées de la tâche.



12/2020

ZCC Pick&Place Interface Option

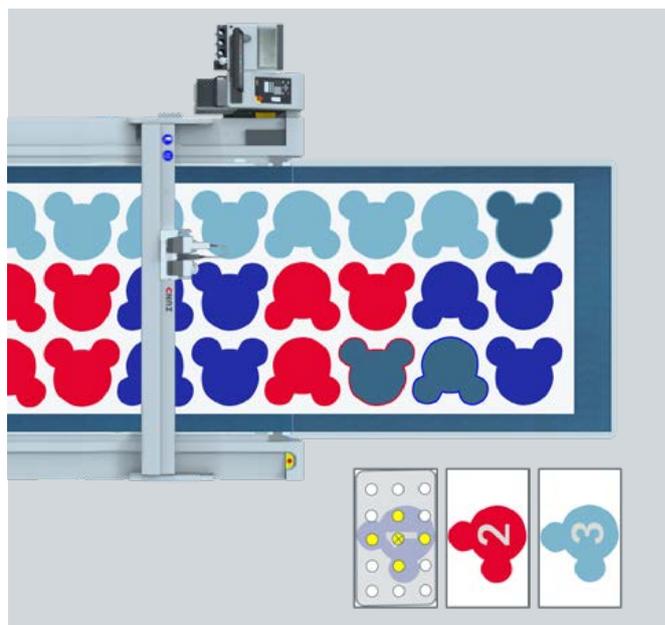
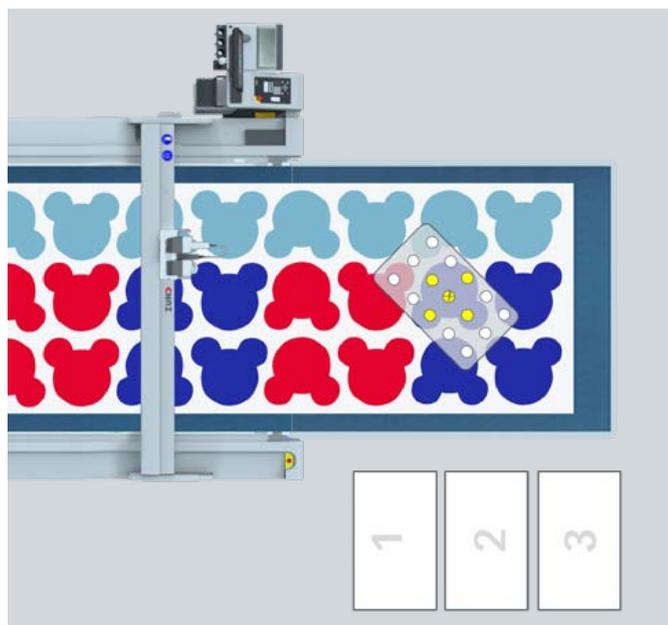
zund cut center

Prélèvement des pièces

Le prélèvement s'effectue en tenant compte de la taille et de la forme des pièces de coupe. Pour une fiabilité maximale du prélèvement, le Zünd Cut Center – ZCC calcule la disposition idéale des disques de succion et active seulement ceux qui sont nécessaires.

Dépose des pièces

Les pièces découpées peuvent être placées à des emplacements prédéfinis. Sur la base des réglages par défaut dans le ZCC, le robot peut déposer les pièces dans un conteneur ou les empiler les unes sur les autres. Grâce aux métadonnées importées dans le ZCC, chaque pièce est déposée et positionnée correctement. Les pièces peuvent ainsi être triées de façon totalement automatisée.



Dans cet exemple, cinq disques de succion sont activés pour le prélèvement de la pièce. La tête d'aspiration est automatiquement orientée sur la position de prélèvement idéale.

Détails

Protocole TCP Modbus

Kit de connexion matériel (liaison d'arrêt d'urgence)

Nécessite l'extension de cutter avant

En attente de brevet

Compatible avec **S3**, **G3**, **D3**

Aperçu de tous les avantages

Pick&Place totalement automatisé

Tri intelligent des pièces de coupe

Alignement optimisé de la tête d'aspiration

Activation sélective des disques de succion

Sélection de la dépose - sur une pile ou dans un conteneur

12/2020